

Документ подписан простой электронной подписью  
Информация о владельце:  
ФИО: Клочков Юрий Сергеевич  
Должность: и.о. ректора  
Дата подписания: 24.04.2024 11:57:25  
Уникальный программный ключ:  
4e7c4ea90328ec8e65c5d8058549a2538d7400d1



МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ  
Федеральное государственное бюджетное  
образовательное учреждение высшего образования  
«ТЮМЕНСКИЙ ИНДУСТРИАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»

УТВЕРЖДАЮ

Председатель Экспертной комиссии

  
T.B. Мальцева  
«30» августа 2021 г.

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

дисциплины: Теоретическая механика

направление подготовки: 20.03.01. Техносферная безопасность

Направленность (профиль): Безопасность технологических процессов и производств

форма обучения: очная, заочная

Рабочая программа разработана в соответствии с утвержденным учебным планом от 30.08.2021г. и требованиями ОПОП по направлению подготовки 20.03.01. Техносферная безопасность направленность (профиль) Безопасность технологических процессов и производств к результатам освоения дисциплины.

Рабочая программа рассмотрена  
на заседании кафедры строительной механики

Протокол № 1 от «30» августа 2021 г.

Заведующий кафедрой строительной механики

И.О. Разов

Рабочая программа рассмотрена  
на заседании кафедры прикладной механики

Протокол № 1 от «30» августа 2021 г.

Заведующий кафедрой прикладной механики

Ю.Е. Якубовский

СОГЛАСОВАНО:

Заведующий выпускающей кафедрой Ю.В. Сивков

«30» августа 2021 г.

Рабочую программу разработал:

Мальцева Т.В., д.т.н., проф. каф. СМ.  
Кривчун Н.А., к.т.н., доц. каф. ПМ;  
Колосов В.И., к.т.н., доц. каф. ПМ.

## **1. Цели и задачи освоения дисциплины**

Цель дисциплины:

1. Усвоение основ механики. Её изучение способствует развитию логического мышления, пониманию весьма широкого круга явлений.
2. Овладение студентами необходимым математическим аппаратом, помогающим анализировать, моделировать и решать прикладные задачи;
3. Формирование навыков самостоятельного изучения специальной литературы, понятия о разработке математических моделей для решения практических задач;
4. Развитие логического мышления, навыков математического исследования явлений и процессов, связанных с профессиональной деятельностью.

Задачи дисциплины:

1. Ознакомление студентов с основными историческими этапами развития механики, с ее современным состоянием и перспективами ее развития и роли российских учёных; усвоение основные понятий и определений;
2. Закрепление, обобщение, углубление и расширение знаний, полученных при изучении базовых дисциплин; развитие логического мышления обучающихся;
3. Приобретение новых компетенций и формирование умений и навыков, необходимых для изучения специальных дисциплин и для последующей трудовой деятельности; выработка методологических умений для практического решения;
4. Освоение обучающимися основных законов, теорем и принципов общей механики.

## **2. Место дисциплины в структуре ОПОП ВО**

Дисциплина относится к дисциплинам обязательной части учебного плана.

Необходимыми условиями для освоения дисциплины являются:

знание:

- основных понятий матричной алгебры и теории чисел;
- способов решения дифференциальных уравнений и систем линейных уравнений;
- знание основных законов физики

умение:

- решать дифференциальные уравнения, системы линейных уравнений различными способами;
- находить корни многочленов;
- приводить квадратичные формы к каноническому виду;

владение:

- умением выбора метода решения дифференциальных уравнений, системы линейных уравнений;
- навыками решения типовых задач;
- навыками решения практических задач с использованием алгебраических методов.

## **3. Результаты обучения по дисциплине**

Процесс изучения дисциплины направлен на формирование следующих компетенций:

Таблица 3.1

Код и наименование компетенции	Код и наименование индикатора достижения компетенции (ИДК)	Код и наименование результата обучения по дисциплине (модулю)
УК-2. Способен определять круг задач в рамках поставленной	УК-2.1 Проводит анализ поставленной цели и формулирует совокупность взаимосвязанных за-	Знать: 31 основные понятия и методы решения задач статики, кинематики, динамики.

Код и наименование компетенции	Код и наименование индикатора достижения компетенции (ИДК)	Код и наименование результата обучения по дисциплине (модулю)
цели и выбирать оптимальные способы их решения, исходя из действующих правовых норм, имеющихся ресурсов и ограничений	дач, которые необходимо решить для ее достижения  УК-2.2 Выбирает оптимальный способ решения задач, исходя из имеющихся ресурсов и ограничений	Уметь: У1 решать задачи статики, кинематики, динамики.  Владеть: В1 навыками решения задач статики, кинематики, динамики.  Знать: 32 оптимальный способ решения задач, исходя из имеющихся ресурсов и ограничений.  Уметь: У2 формулировать типовые задачи теоретической механики и относить их к определенному разделу, выбирать методы решения.  Владеть: В2 типовыми и альтернативными методами решения задач теоретической механики.

#### 4. Объем дисциплины

Общий объем дисциплины составляет 3 зачетные единицы, 108 часов.

Таблица 4.1

Форма обучения	Курс/ семестр	Аудиторные занятия / контактная работа, час.			Самостоятельная работа, час.	Форма промежуточной аттестации
		Лекции	Практические занятия	Лабораторные занятия		
очная	1/2	18	34	-	56	зачет
заочная	1/2	4	6	-	98	экзамен

#### 5. Структура и содержание дисциплины

##### 5.1. Структура дисциплины.

##### очная форма обучения (ОФО)

Таблица 5.1.1

№ п/п	Структура дисциплины		Аудиторные занятия, час.			СРС, час.	Всего час.	Код ИДК	Оценочные средства
	Номер раздела	Наименование раздела	Л.	Пр.	Лаб.				
1	1	Статика. Плоская сходящаяся система сил.	2	4	-	6	12	УК-2.1 УК-2.2	Устный опрос
2	1	Плоская произвольная система сил.	3	6	-	7	16		РГР С1
3	2	Кинематика точки. Координатный и естественный способы задания движения.	3	5	-	7	15		РГР К1
4	2	Кинематика твердого тела. Поступательное и врачающее движение тела.	3	5	-	7	15		РГР К2
5	3	Основные законы динамики. Задачи динамики.	2	4	-	7	13		РГР Д1
6	3	Общие теоремы динамики точки	2	4	-	6	12		РГР Д6

7	3	Основные понятия динамики механической системы. Теоремы динамики механической системы.	3	6	-	6	15		Устный опрос
8	Зачет		-	-	-	10	10		Тест
	Итого:		18	34		56	108		

### заочная форма обучения (ЗФО)

Таблица 5.1.2

№ п/ п	Структура дисциплины/модуля			Аудиторные занятия, час.		CPC, час.	Всего, час.	Код ИДК	Оценоч- ные сред- ства
	Номер раздела	Наименование раздела		Л.	Пр.				
1	1	Статика. Плоская сходящаяся система сил.	0,5	0,5	-	10	11	УК-2.1 УК-2.2	Устный опрос
2	1	Плоская произвольная система сил.	0,5	0,5	-	10	11		Кон-трольная работа С1
3	2	Кинематика точки. Координатный и естественный способы задания движения.	0,5	0,5	-	10	11		Кон-трольная работа К1
4	2	Кинематика твердого тела. Поступательное и вращательное движение тела.	0,5	0,5	-	10	11		Кон-трольная работа К2
5	3	Основные законы динамики. Задачи динамики.	0,5	0,5	-	10	11		Кон-трольная работа Д1
6	3	Общие теоремы динамики точки	0,5	0,5	-	10	11		Кон-трольная работа Д6
7	3	Основные понятия динамики механической системы. Теоремы динамики механической системы.	1	3	-	34	37		Устный опрос
8	Зачет		-	-	-	4	4		Тест
	Итого:		4	6	-	98	108		

### - очно-заочная форма обучения (ОЗФО)

Очно-заочная форма учебным планом не предусмотрена.

#### 5.2. Содержание дисциплины.

##### 5.2.1. Содержание разделов дисциплины (дидактические единицы).

###### **Раздел 1.Статика. Плоская сходящаяся система сил.**

Аксиомы статики. Связи, их реакции. Сложение сил. Проекция силы на ось. Частные случаи определения проекций сил. Аналитический способ задания и сложения сил. Упрощение сходящейся системы сил. Нахождение условий равновесия для плоской сходящейся системы сил.

###### **Плоская произвольная система сил.**

Момент силы относительно точки. Момент силы относительно оси. Пара сил и ее свойства. Упрощение плоской произвольной системы сил. Нахождение условий равновесия для плоской произвольной системы сил.

## **Раздел 2. Кинематика.**

### **Кинематика точки**

Введение. Способы задания движения точки. Определение траекторий, скоростей и ускорений точек при различных способах задания движения.

### **Кинематика твердого тела**

Поступательное движение. Закон поступательного движения. Определение скоростей и ускорений точек при поступательном движении. Вращательное движение тела вокруг неподвижной оси. Определение угловой скорости и углового ускорения тела. Определение линейных скоростей и ускорений точек твердого тела. Плоскопараллельное движение. Разложение плоского движения. Определение скоростей и ускорений точек через полюс. Понятие мгновенного центра скоростей. Нахождение МЦС. Определение скоростей и ускорений точек через МЦС.

## **Раздел 3. Динамика.**

### **Основные законы динамики.**

Что изучает динамика твердого тела. Понятие инертности тела. Вес тела. Масса тела. Законы Ньютона. Основной закон динамики

### **Задачи динамики**

Дифференциальные уравнения движения точки в декартовых и естественных координатах. Первая и вторая задачи динамики. Методы решения задач динамики.

### **Общие теоремы динамики точки.**

Понятие о динамических характеристиках движения точки: кинетическая энергия и количество движения. Понятие о характеристиках действия сил: импульс, работа, мощность. Формулы для их определения. Частные случаи определения работы. Теорема об изменении количества движения точки. Теорема об изменении кинетической энергии точки.

### **Динамика твердого тела и механической системы.**

Классификация сил, действующих на механическую систему. Свойства внутренних сил. Дифференциальные уравнения движения механической системы. Характеристики механической системы: центр масс, осевой момент инерции, центробежные моменты инерции. Теорема Гюйгенса. Теорема о движении центра масс. Закон сохранения движения центра масс. Принципы механики. Принцип возможных перемещений. Принцип Даламбера. Общее уравнение динамики.

## 5.2.2. Содержание дисциплины по видам учебных занятий.

### **Лекционные занятия**

Таблица 5.2.1

№ п/п	Номер раздела дисциплины	Объем, час.			Тема лекции
		ОФО	ЗФО	ОЗФО	
1	1	2	0,5	-	Статика. Плоская сходящаяся система сил.
2	1	3	0,5	-	Плоская произвольная система сил.
3	2	3	0,5	-	Кинематика точки. Координатный и естественный способы задания движения.
4	2	3	0,5	-	Кинематика твердого тела. Поступательное и вращательное движение тела.
5	3	2	0,5	-	Основные законы динамики. Задачи динамики.
6	3	2	0,5	-	Общие теоремы динамики точки
7	3	3	1	-	Основные понятия динамики механической системы. Теоремы динамики механической системы.

Итого:	18	4	-	-
--------	----	---	---	---

### Практические занятия

Таблица 5.2.2

№ п/п	Номер раздела дис- циплины	Объем, час.			Тема лекции
		ОФО	ЗФО	ОЗФО	
1	1	4	0,5	-	Статика. Плоская сходящаяся система сил.
2	1	6	0,5	-	Плоская произвольная система сил.
3	2	5	0,5	-	Кинематика точки. Координатный и естественный способы задания движения.
4	2	5	0,5	-	Кинематика твердого тела. Поступательное и вращательное движение тела.
5	3	4	0,5	-	Основные законы динамики. Задачи динамики.
6	3	4	0,5	-	Общие теоремы динамики точки
7	3	6	3	-	Основные понятия динамики механической системы. Теоремы динамики механической системы.
Итого:		34	6	-	-

### Лабораторные работы

Учебным планом лабораторные работы не предусмотрены

### Самостоятельная работа студента

Таблица 5.2.3

№ п/ п	Номер раз- дела дис- циплины	Объем, час.			Тема	Вид СРС
		ОФО	ЗФО	ОЗФО		
1	1	6	10	-	Статика. Плоская сходящаяся система сил.	Устный опрос
2	1	7	10	-	Плоская произвольная система сил.	РГР С1
3	2	7	10	-	Кинематика точки. Координатный и естественный способы задания движения.	РГР К1
4	2	7	10	-	Кинематика твердого тела. Поступательное и вращательное движение тела.	РГР К2
5	3	7	10	-	Основные законы динамики. Задачи динамики.	РГР Д1
6	3	6	10	-	Общие теоремы динамики точки	РГР Д6
7	3	6	34	-	Основные понятия динамики механической системы. Теоремы динамики механической системы.	Устный опрос
8	Зачет	10	4	-		Подготовка к зачету
Итого:		56	98	-	-	-

5.2.3. Преподавание дисциплины ведется с применением следующих образовательных технологий:

- визуализация учебного материала в PowerPoint в диалоговом режиме (лекционные занятия);
- работа в малых группах (практические занятия);
- разбор практических ситуаций (практические занятия).

## **6. Тематика курсовых работ/проектов**

Курсовые работы/проекты учебным планом не предусмотрены

## **7. Контрольные работы**

Контрольные работы учебным планом не предусмотрены.

## **8. Оценка результатов освоения дисциплины**

8.1. Критерии оценивания степени полноты и качества освоения компетенций в соответствии с планируемыми результатами обучения приведены в Приложении 1.

8.2. Рейтинговая система оценивания степени полноты и качества освоения компетенций обучающихся очной формы обучения представлена в таблице 8.1.

Таблица 8.1

№ п/п	Виды мероприятий в рамках текущего контроля	Количество баллов
<b>Курс 1 уровень 1</b>		
1 текущая аттестация		
1	РГР С1 на тему: «Определение реакций опор твердого тела»	10
2	Тестирование в системе EDUCON	20
	ИТОГО за первую текущую аттестацию	30
2 текущая аттестация		
1	РГР К1 на тему: «Определение скорости и ускорения точки по заданным уравнениям ее движения»	10
2	РГР К2 на тему: «Определение скорости и ускорения точек твердого тела при поступательном и вращательном движении твердого тела»	10
3	Тестирование в системе EDUCON	20
	ИТОГО за вторую текущую аттестацию	30
3 текущая аттестация		
1	РГР Д1 на тему: «Интегрирование дифференциальных уравнений движения точки»	10
2	РГР Д6 на тему: «Применение основных теорем динамики к исследованию движения материальной точки»	10
3	Тестирование в системе EDUCON	20
	ИТОГО за третью текущую аттестацию	40
	<b>ВСЕГО</b>	<b>100</b>
№ п/п	Виды мероприятий в рамках текущего контроля	Количество баллов

8.3. Рейтинговая система оценивания степени полноты и качества освоения компетенций обучающихся заочной формы обучения представлена в таблице 8.2.

Таблица 8.2

№ п/п	Виды мероприятий в рамках текущего контроля	Количество баллов
1	Контрольная работа С1 - Определение реакций опор твердого тела.	10
2	Тестирование в системе EDUCON	20
3	Контрольная работа К1 - Определение скорости и ускорения точки	10

	по заданным уравнениям ее движения	
4	Контрольная работа К2 - Определение скоростей и ускорений точек твердого тела при поступательном и вращательном движении	10
5	Тестирование в системе EDUCON	10
6	Контрольная работа Д1 - Интегрирование дифференциальных уравнений движения материальной точки, находящейся под действием постоянных сил	20
7	Контрольная работа Д6 - Применение основных теорем динамики к исследованию движения механической системы	20
8	Тестирование в системе EDUCON	10
	<b>ВСЕГО</b>	<b>100</b>

## 9. Учебно-методическое и информационное обеспечение дисциплины

9.1. Перечень рекомендуемой литературы представлен в Приложении 2.

9.2. Современные профессиональные базы данных и информационные справочные системы:

9.2. Современные профессиональные базы данных и информационные справочные системы:

- Единое окно доступа к ЭБС ТИУ [Электронный ресурс]: URL: <http://www.lib.tyuiu.ru>

- Web-каталог Библиотечно-издательского комплекса ТИУ [Электронный ресурс]: URL: <http://www.webirbis.tsogu.ru>

- Полнотекстовая база данных ТИУ [Электронный ресурс]: URL: <http://www.elib.tyuiu.ru>

- Электронно-библиотечная система издательства «Лань» [Электронный ресурс]: URL: <http://www.e.lanbook.com>

- Научная электронная библиотека e-library.ru [Электронный ресурс]: URL: <http://www.e-library.ru>

- ЭБС Библиокомплектатор IPRbooks [Электронный ресурс]: URL: <http://www.bibliocomplectator.ru>

- ЭБС «Юрайт» [Электронный ресурс]: URL: <http://www.biblio-online.ru>

- Образовательный видеопортал UniverTV [Электронный ресурс]: URL: <http://www.UniverTV.ru>

- Правовая база «Консультант-Плюс» [Электронный ресурс]: URL: <http://www.consultant.ru>

- Словари и энциклопедии на Академике [Электронный ресурс]: URL: <http://www.dic.academic.ru>

- Профессиональная справочная система Техэксперт [Электронный ресурс]: URL: <http://docs.cntd.ru/>

9.3. Лицензионное и свободно распространяемое программное обеспечение, в т.ч. отечественного производства:

1. Microsoft Office Professional Plus;

2. Microsoft Windows;

3. Zoom.

## 10. Материально-техническое обеспечение дисциплины

Помещения для проведения всех видов работы, предусмотренных учебным планом, укомплектованы необходимым оборудованием и техническими средствами обучения.

Таблица 10.1

№	Перечень оборудования, необходимого для	Перечень технических средств обучения, не-
---	-----------------------------------------	--------------------------------------------

п/п	освоения дисциплины/модуля	обходимых для освоения дисциплины/модуля (демонстрационное оборудование)
1	-	Учебная аудитория для проведения занятий лекционного типа; групповых и индивидуальных консультаций; текущего контроля и промежуточной аттестации: Моноблок (или компьютер в комплекте); проектор; акустическая система (колонки) (при наличии); интерактивная доска (или мультимедийная доска). Локальная и корпоративная сеть.
2	-	Учебная аудитория для проведения занятий семинарского типа (практические занятия); групповых и индивидуальных консультаций; текущего контроля и промежуточной аттестации: Моноблок (или компьютер в комплекте); проектор; акустическая система (колонки) (при наличии); интерактивная доска (или мультимедийная доска). Локальная и корпоративная сеть.
3	-	Помещение для самостоятельной работы обучающихся с возможностью подключения к сети «Интернет» и обеспечением доступа в электронную информационно-образовательную среду: Учебная мебель: Учебные столы, стулья, доска аудиторная. Компьютер в комплекте – 5 шт.
4	-	Помещение для хранения и профилактического обслуживания учебного оборудования: Столы, стулья, шкафы, стеллаж

## 11. Методические указания по организации СРС

### 11.1. Методические указания по подготовке к практическим занятиям.

**ТЕОРЕТИЧЕСКАЯ МЕХАНИКА** Методические указания к выполнению контрольных работ и задания по теоретической механике для студентов всех направлении заочной формы обучения. Ч.1. Статика и кинематика. Пирогов С.П., Волжаков А.А.,

**ТЕОРЕТИЧЕСКАЯ МЕХАНИКА** Методические указания к практическим занятиям для студентов всех специальностей очной и заочной форм обучения. Динамика. Составители: Н.А. Кривчун, О.Л. Уманская

**РУКОВОДСТВО К РЕШЕНИЮ ЗАДАЧ ПО МЕХАНИКЕ.** Учебное пособие Е.Г. Гречин, С.В. Якубовская, Н.А. Кривчун, О.Л. Уманская, Е.Ю. Иванова

### 11.2. Методические указания по организации самостоятельной работы.

**ТЕОРЕТИЧЕСКАЯ МЕХАНИКА** Методические указания для самостоятельной работы и задания по теоретической механике для студентов всех направлении очной формы обучения ч.1. Статика. Пирогов С.П., Волжаков А.А.,

**ТЕОРЕТИЧЕСКАЯ МЕХАНИКА** Методические указания для самостоятельной работы и задания по теоретической механике для студентов всех направлении очной формы обучения ч.2. Кинематика. Пирогов С.П., Волжаков А.А.,

**ТЕОРЕТИЧЕСКАЯ МЕХАНИКА.** Рабочая тетрадь для самостоятельной работы для студентов всех специальностей очной и заочной форм обучения. Часть 1, 2. Составители Н.А. Кривчун, О.Л. Уманская.

**ТЕОРЕТИЧЕСКАЯ МЕХАНИКА.** Динамика материальной точки и механической системы. Методические для самостоятельной работы и практических занятий для студентов технических специальностей и направлений подготовки очной формы обучения . Пирогов С.П., Волжаков А.А., Глумов И.С.

## Планируемые результаты обучения для формирования компетенции и критерии их оценивания

Дисциплина: Теоретическая механика

Код, направление подготовки: 20.03.01 Техносферная безопасность

Направленность (профиль): Безопасность технологических процессов и производств

Код компе- тенции	Код, наиме- нование ИДК	Код и наименование результата обучения по дисциплине	Критерии оценивания результатов обучения			
			1-2	3	4	5
УК-2. Способен определять круг задач в рамках поставленной цели и выбирать оптимальные способы их решения, исходя из действующих правовых норм, имеющихся ресурсов и ограничений	УК-2.1 Про- водит анализ поставленной цели и фор- мулирует совокупность взаимосвя- занных задач, которые необходимо решить для ее достижения	Знать: З1 основные понятия и методы решения задач статики, кинематики, динамики.	Не знает основные понятия и методы решения задач статики, кинематики, динамики.	Демонстрирует знание отдельных понятий и методов решения задач статики, кинематики, динамики.	Демонстрирует достаточные знания по основным понятиям и методам решения задач статики, кинематики, динамики.	Демонстрирует исчерпывающие знания по основным понятиям и методам решения задач статики, кинематики, динамики.
		Уметь: У1 решать задачи статики, кинематики, динамики.	Не умеет решать задачи статики, кинематики, динамики.	Демонстрирует умение решать некоторые задачи статики, кинематики, динамики.	Демонстрирует достаточные умение решать некоторые задачи статики, кинематики, динамики.	Демонстрирует исчерпывающие умение решать задачи статики, кинематики, динамики.
		Владеть: В1 навыка- ми решения задач статики, кинематики, динамики.	Не владеть навыками решения задач статики, кинематики, динамики.	Демонстрирует отдельные навыки решения задач статики, кинематики, динамики.	Владеет достаточным умением решать некоторые задачи статики, кинематики, динамики.	Демонстрирует исчерпывающее умение решать некоторые задачи статики, кинематики, динамики.
	УК-2.2 Вы- бирает опти- мальный спо- соб решения задач, исходя из имеющих- ся ресурсов и ограничений	Знать: З2 опти- мальный способ решения задач, исходя из имеющихся ресурсов и ограничений.	Не знает решать типовые и альтернативные методы решения задач теоретической механики.	Умеет решать типовые и альтернативные методы решения задач теоретической механики.	Умеет решать типовые задачи по теоретической механике, допуская незначительные неточности и погрешности.	В совершенстве знает, .как решать типовые задачи по теоретической механике.
		Уметь: У2 формули- ровать типовые зада- чи теоретической ме- ханики и относить их к определенному раз- делу, выбирать мето- ды решения.	Не умеет навыками решения задач профессиональной деятельности, с использованием теоретической механики.	Владеет навыками решения задач профессиональной деятельности, с использованием знаний, полученных на теоретической механике, допускает значительные ошибки в расчетах.	Хорошо владеет навыками решения задач профессиональной деятельности, с использованием знаний, полученных на теоретической механике, допускает незначительные ошибки.	В совершенстве владеет навыками решения задач профессиональной деятельности, с использованием теоретической механики.
		Владеть: В2 типовыми и альтернативными методами решения задач теоретической механики.	Не владеет типовыми и альтернативными методами решения задач теоретической механики.	Владеет типовыми и альтернативными методами решения задач теоретической механики, допускает значительные ошибки в расчетах.	Хорошо владеет типовыми и альтернативными методами решения задач теоретической механики, допускает незначительные ошибки.	В совершенстве владеет типовыми и альтернативными методами решения задач теоретической механики.

## Приложение 2

## КАРТА

## обеспеченности дисциплины учебной и учебно-методической литературой

Дисциплина: Теоретическая механика

Код, направление подготовки: 20.03.01 Техносферная безопасность

Направленность (профиль): Безопасность технологических процессов и производств

№ п/п	Название учебного, учебно-методического издания, автор, издательство, вид издания, год издания	Количество экземпляров в БИК	Контингент обучающихся, использующих указанную литературу	Обеспеченность обучающихся литературой, %	Наличие электронного варианта в ЭБС (+/-)
1	Тарг, С.М. Краткий курс теоретической механики: учебник для студентов вузов / С.М. Тарг. - 18-е изд., стер. - Москва: Высшая школа, 2008. - 416 с. - Текст : непосредственный.	989	139	100	-
2	Цывильский, В. Л. Теоретическая механика : учебник для вузов / В.Л. Цывильский. - Москва : Абрис, 2012. - 368 с. - ISBN 978-5-4372-0079-7. - Текст : электронный // ЭБС "Консультант студента" : [сайт]. - URL : <a href="https://www.studentlibrary.ru/book/ISBN_N9785437200797.html">https://www.studentlibrary.ru/book/ISBN_N9785437200797.html</a> .	ЭР*	139	100	+
3	Бать, М. И. Теоретическая механика в примерах и задачах : учебное пособие / М. И. Бать, Г. Ю. Джанелидзе, А. С. Кельзон. — 12-е изд., стер. — Санкт-Петербург : Лань, [б. г.]. — Том 1 : Статика и кинематика — 2013. — 672 с. — ISBN 978-5-8114-1035-4. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/4551">https://e.lanbook.com/book/4551</a>	ЭР*	139	100	+
4	Бать, М. И. Теоретическая механика в примерах и задачах : учебное пособие / М. И. Бать, Г. Ю. Джанелидзе, А. С. Кельзон. — 10-е изд., стер. — Санкт-Петербург : Лань, 2021 — Том 2 : Динамика — 2021. — 640 с. — ISBN 978-5-8114-1021-7. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/168475">https://e.lanbook.com/book/168475</a>	ЭР*	139	100	+
5	Пирогов, С. П. Конспект лекций по теоретической механике : учебное пособие / С. П. Пирогов ; ТИУ. - 2-е изд. - Тюмень : ТИУ, 2016. - 102 с. : рис. - Электронная библиотека ТИУ.	20+ЭР*	139	100	+
	Мещерский, И. В. Задачи по теоретической механике : учебное пособие / И. В. Мещерский ; под редакцией В. А. Пальмова, Д. Р. Меркина. — 52-е изд., стер. — Санкт-Петербург : Лань, 2019. — 448 с. — ISBN 978-5-8114-4190-7. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <a href="https://e.lanbook.com/book/115729">https://e.lanbook.com/book/115729</a>	ЭР*	139	100	+

ЭР\* – электронный ресурс для автор. пользователей доступен через Электронный каталог/Электронную библиотеку ТИУ <http://webirbis.tsogu.ru/>

Заведующий кафедрой И.О. Разов  
 «30.08.2021» г.

Директор БИК Д.Х. Каюкова  
 «30.08.2021» г.

М.П. Согласовано Ген. инженер И.И. Вайнбергер